

مختبر القياسات والسيطرة/ قسم هندسة الميكاترونكس

الوصف: هو احد مختبرات قسم هندسة الميكاترونكس الذي يضم عدد من اجهزة السيطرة والقياسات الخاصة بتطبيق التجارب العملية لطلبة المرحلة الثالثة والرابعة ويتم فيه تعريف الطلبة بانواع المتحسسات المستخدمة في منظومات الميكاترونكس و تمكينهم من التمييز بين خواص المتحسسات و كيفية استخدامها في التطبيقات المختلفة.



الاجهزة الموجودة في المختبر:-

Digital Clamp meter
Digital Tachometer تاكوميتر رقمي
UNI-T (UT372) تاكوميتر ليزري
Power Supply مجهز قدرة
Digital Multimeter فاحص رقمي
كت مختبري KL-62001
Microcomputer sensing مسيطر حساس
control KL-620
نظام سيطرة تناظري
ACS-1000 Analog Control System
منظومة السيطرة التناظرية/الرقمية
Feed Back Control System Kit

صورة توضح جهاز المسيطر الحساس



اسماء التجارب:

EXP.NO.1. potentiometer(module 64016)

EXP.NO.2. Linear Variable Differential Transformer (L.V.D.T)(module 64015)

EXP.NO.3. Strain Gauge(module 64007)

EXP.NO.4.

Limit

Switch(module 64003)

EXP.NO.5.

Reed

Switch(module 64002)

EXP.NO.6.

Photo

transistor(modul e 64001)

EXP.NO.7. Photo coupler or Photo Interruptor(module 64001)

EXP.NO.8. Hall effect { 1.digital & analog (module 64001) 2.Hall current Sensor(module 64008) }

EXP.NO.9. Inductive proximity switches(module 64008)

EXP.NO.10. Shaft Encoder(Incremental & Absolute)

EXP.NO.11. Analogue to Digital Converter(ADC)

NO.12 Mercury Switch (64002)



الاجهزة الموجودة في المختبر:-

Digital Clamp meter
تاكوميتر رقمي Digital Tachometer
تاكوميتر ليزري (UNI-T (UT372)
مجهر قدرة Power Supply
فاحص رقمي Digital Multimeter
كت مختبري KL-62001
مسيطر حساس Microcomputer sensing control KL-620
نظام سيطرة تناظري ACS-1000 Analog Control System
منظومة السيطرة التناظرية/الرقمية Feed Back Control System Kit

صورة توضح جهاز المسيطر الحساس



- NO.13 Vibration Switch (64003)
- NO.14 Microphone (64003)
- NO.15 Thermocouple
- NO.16 Infrared Sensor (64006)
- NO.17 Ultrasonic Sensor (64006)
- NO.18 Pressure Sensor (64007)
- NO.19 level Controller (64013)
- NO.20 Pyroelectric Detectric (64002)
- NO.21 Thermistor (64002)
- NO.22 Photovoltaic Cell (64009)
- NO.23 gyroscope effect

صورة توضح منظومة السيطرة التناظرية /الرقمية



الكادر

المرتبة :م.مهندس	الشهادة: هندسة ميكانيك	الست زهراء رياض	مسؤولة المختبر
المرتبة :مدرس	دكتوراة هندسة ميكانيك	د.طلال محمد جمعة	مدرس مادة القياسات
محاضر	ماجستير/تقنية حاسبات	السيد محمد ياسين	مساعد مدرس المادة
محاضرة	ماجستير/هندسة حاسبات	الست زهراء طارق	مدرس مادة السيطرة

مختبر الأتمتة

Automation Lab

❖ اسم الجهاز :- mechatronics training system



● مواصفات الجهاز :-

- الموديل :- ms-6000
- الشركة المصنعة :- k&h
- سنة التصنيع :- ٢٠٠٩

● الفائده من الجهاز :-

وهو جهاز متكامل للتدريب على أنظمة الميكاترونكس . ويتضمن عمليات التصميم الميكانيكي وتصميم خطوط النقل والمكونات الالكترونية والحساسات ومنظومة plc ويفيد طلبة الهندسة واختصاصي الميكاترونكس في دراسة أنظمة الأتمتة

● حالة الجهاز :- جيدة

- احصائيات عن مدى الاستخدام :- يستخدم على مدار السنة الدراسي

● كفاءته :- جيدة جدا

- هل الجهاز موجود في مكان ملائم وعام :- الجهاز موجود في مختبر الأتمتة
- المعايير وتاريخه :-

لايحتاج الجهاز الى معايير

- هل بالإمكان الاستفادة منه من قبل جهات اخرى :- لا يمكن

❖ اسم الجهاز :- pneumatic Training system



- مواصفات الجهاز
الموديل :- ps-1000
الشركة المصنعة :- k & h
سنة التصنيع :- ٢٠٠٩
- الفائدة من الجهاز :-
يعمل على الدوائر والأجزاء
المتحكم بها بالعمليات والأنظمة
الهوائية ويفيد طلبة الهندسة
واختصاصي الميكاترونكس
في دراسة أنظمة الاتمه
- حالة الجهاز :- جيدة
- احصائيات عن مدى الاستخدام :-
يستخدم على مدار السنة الدراسية
- كفاءته :- جيدة جدا
- هل الجهاز موجود في مكان ملائم وعام :-
الجهاز موجود في مختبر الاتمه
- المعايرة وتاريخه :-
لا يحتاج الجهاز الى معايره
- هل بالإمكان الاستفادة منه من قبل جهات اخرى :- لا يمكن

❖ اسم الجهاز :- CNC Milling System Mini جهاز تفريز مبرمج



● مواصفات الجهاز :-

- الموديل :- C00031
- الشركة المصنعة :- Xendoll
- سنة التصنيع :- 2010

● الفائده من الجهاز :-

- يقوم الجهاز بعمل نماذج مصممه مسبقا على الحاسوب عن طريق لغة البرمجه G-code مثل تنقيب, عمل اخاديد, عمل اسنان تروس, تعديل سطوح ... الخ . ويستفاد منه طلبه الهندسة وطلبة الميكاترونكس بالتعرف على كيفية البرمجه خطوه بخطوه من خلال استخدام البلوكات الجاهزه ومعرفة خطوات تنفيذ كل منها بالشكل تقني.

● حالة الجهاز :- جيده

- احصائيات عن مدى الاستخدام :- يستخدم على مدار السنه الدراسيّه

● كفاءته :- جيده جدا

● هل الجهاز موجود في مكان ملائم وعام :-

الجهاز موجود في مكان ملائم وغير عام

- المعاييرة وتاريخه :- لا يحتاج الجهاز الى معاييره
- هل بالإمكان الاستفادة منه من قِبل جهات اخرى :- لا يمكن

اسم الجهاز:- CNC جهاز النحتو القطع



• مواصفات الجهاز:-

الموديل :-10121427

الشركة المصنعة :-

Jinan King Rabbit

technology

equipment

سنة التصنيع :- 2010

• الفائده من الجهاز:-

يقوم الجهاز بعمل نماذج مصممه مسبقا على الحاسوب عن طريق لغة البرمجه G-code او باستخدام برامج الكاد كام . ويستفاد منه طلبة الهندسة وطلبة الميكاترونكس بالتعرف على كيفية البرمجه خطوه بخطوه من خلال استخدام البلوكات الجاهزه ومعرفة خطوات تنفيذ كل منها بالشكل تقني.

• حالة الجهاز :- جيدة

• احصائيات عن مدى الاستخدام:- يستخدم على مدار السنه الدراسيه

• كفاءته:- جيده جدا

• هل الجهاز موجود في مكان ملائم وعام:-

الجهاز موجود في مكان ملائم وغير عام

• المعايير وتاريخه:- لا يحتاج الجهاز الى معايير

• هل بالامكان الاستفادة منه من قبل جهات اخرى:- لا يمكن

اسم الجهاز :- CNC Laser جهاز قطع ليزر



- مواصفات الجهاز :-
الموديل :- 10121426
الشركة المصنعة :- Jinan
King Rabbit
technology equipment
سنة التصنيع :- 2010

- الفائده من الجهاز :-
يقوم الجهاز بعمل نماذج مصممه
سابقا على الحاسوب عن طريق لغة البرمجه G-code او باستخدام برامج الكاد
كام. ويستفاد منه طلبة الهندسة وطلبة الميكاترونكس بالتعرف على كيفية البرمجه
خطوه بخطوه من خلال استخدام البلوكات الجاهزه ومعرفة خطوات تنفيذ كل منها
بالشكل تقني.

• حالة الجهاز :- جيدة

- احصائيات عن مدى الاستخدام :- يستخدم على مدار السنه الدراسيّه
- كفاءته :- جيدة جدا
- هل الجهاز موجود في مكان ملائم و عام :- الجهاز موجود في مكان ملائم وغير عام
- المعايير و تاريخه :- لا يحتاج الجهاز الى معايير
- هل بالامكان الاستفاده منه من قبل جهات اخرى :- لا يمكن

❖ اسم الجهاز: - Mini CNC Lather جهاز خراطة مبرمج



• مواصفات الجهاز:-

الموديل :-C000057

الشركة المصنعة :-

Xendoll

سنة التصنيع :- 2010

• الفائده من الجهاز:-

يقوم الجهاز بعمل نماذج مصممه مسبقا على الحاسوب عن طريق لغة البرمجه G-code او باستخدام برامج الكاد كام. ويستفاد منه طلبة الهندسة وطلبة الميكاترونكس بالتعرف على كيفية تصميم وتنفيذ البرنامج من قبل الجهاز كالقيام باعمال خراطة طوليه, خراطة وجهيه, عمل سلبات, خراطة منحنيات معقده لايمكن عملها في مكانن الخراطة التقليديه.

• حالة الجهاز :- جيده

• احصائيات عن مدى الاستخدام:- يستخدم على مدار السنه الدراسي

• كفائته:- جيده جدا

• هل الجهاز موجود في مكان ملائم وعم:- الجهاز موجود في مكان ملائم وغير عام

• المعاييره وتاريخه:- لا يحتاج الجهاز الى معاييره

هل بالامكان الاستفاده منه من قبل جهات اخرى:- لا يمكن

مختبر الحاسوب / قسم هندسة الميكاترونكس



الوصف

مختبر خاص لتدريس طلبة المرحلة الأولى والمرحلة الثالثة والمرحلة الرابعة المواد الدراسية التالية:

المادة العلمية	المرحلة الدراسية
مادة البرمجة العملي بلغة ++C	المرحلة الأولى
الرسم باستخدام الحاسوب باستخدام برنامج الاوتوكاد	المرحلة الأولى
مادة السيطرة باستخدام برنامج ماتلاب	المرحلة الثالثة
مادة ذكاء الميكاترونكس	المرحلة الرابعة
تصميم أنظمة باستخدام برنامج ماتلاب	المرحلة الرابعة

الاجهزة

يضم المختبر عددا كبيرا من اجهزة الحاسوب إضافة الى جهاز عرض Data Show.
مسئول المختبر: ر/نور مزاحم علاوي/مدرس مساعد



مختبر الكهربائية والالكترونيك / قسم هندسة الميكاترونكس

الوصف :

هو احد مختبرات قسم هندسة الميكاترونكس الذي يضم عدد من الاجهزة الكهربائية والأجهزة الالكترونية الخاصة بتطبيق التجارب العملية في موضوع الهندسة الكهربائية لطلبة المرحلة الاولى والهندسة الالكترونية لطلبة المرحلة الثانية.

الهدف من المختبر:

يهدف المختبر الى التعرف على التطبيقات الخاصة بتحليل الدوائر الكهربائية و تنفيذها عمليا كما يهدف الى التعرف على الاجهزة الخاصة بتلك التجارب و كيفية التعامل معها عمليا اضافة الى تصميم بعض الدوائر الكهربائية واجراء القياسات عليها وتعريف الطلبة على المكونات الكهربائية لها كما يدرّب الطلبة على تصميم الدوائر الالكترونية بأنواعها المختلفة و تحليلها واختبارها عملياو تحديد مواقع الخلل فيها ومطابقة النتائج العملية مع التحليل النظري لهذه الدوائر ومن خلال تطبيق المنهاج المختبري الملحق بالمادة النظري.

الاجهزة الموجودة في المختبر :-

الملاحظات	العدد
Bk precision _ 212OB	6
SFG _ 2110	6
Gom _ 8145	1
GPC _ 3030 D	3
BK Precision _ 4030	2
	16
	10
	10
	14
GPR-3060D	2
KL _ 21001	6
KL _ 23001 Diode, clipper and	6
KL _ 23002 Rectifier module	6

KL_ 23003 Transistor amplifier	6
KL_ 23004 FET module	6
KL_ 23005 Multi_ stage amplifier	6
KL_ 23006 OP Amplifier	6
KL_ 23007 OCL Amplifier	6
KL_ 23008 Oscillator(1)	6
KL_ 23009 Oscillator(2)	6
KL_ 23010 Voltage Regulator	6
KL_ 23011 Voltage Regulator	6
KL_ 23012 OP Module	6
KL_ 23013 OP Amplifier(1)	6
KL_ 23014 OP Amplifier(2)	6
KL_ 23015 OP Amplifier(3)	6
KL_ 23016 OP Amplifier(4)	6
KL_ 23017 OP Amplifier(5)	6

اسماء التجارب لمختبر الكهربائية:

١. التعرف على قيم المقاومات و الوانها طرائق.
٢. التعرف على الاجهزة المستخدمة لقياس التيار و الفولتية و المقاومة و اجهزة الربط الخاصة بالدوائر الكهربائية.
٣. قانون أوم للفولتية و التيار.
٤. تطبيق قانون كرشوف للفولتية و التيار.
٥. تطبيق نظرية التراكب عملياً.
٦. تطبيق نظرية ثفنن و نورتن.
٧. كيفية استخدام جهاز راسمة الموجات.
٨. قياس زاوية فرق الطور للدوائر الأومية السعوية الحثية.
٩. الاشكال الأليسيجية.
١٠. دوائر الرنين.
١١. الحالة العابرة.



اسماء التجارب لمختبر الالكترونية

١. خصائص الثنائي.
٢. تطبيقات الثنائي.
٣. دوائر الثنائي.
٤. دوائر الزنير
٥. المقومات.
٦. الخصائص العامة للترانستور NPN-PNP
٧. دائرة الترانزستور ذو الباعث المشترك.
٨. دائرة الترانزستور ذو القاعدة المشتركة.
٩. مكبرات الاشارة المتناوبة
١٠. دوائر الترانزسترات من نوع JFET.
١١. دوائر مكبر العمليات. OP amp

الكادر :

دكتوراة	المرتبة : مدرس	د . سعد احمد القزاز	مدرس مادة الالكترونية
ماجستير	المرتبة:مدرس مساعد	السيد. غسان حازم	مدرس مادة الكهربائية
ماجستير	المرتبة : مدرس مساعد	السيد. ميسر سالم يونس	مدرس مادة الكهربائية
ماجستير	محاضر خارجي	السيد. كهلان حسان	محاضر
ماجستير	محاضر خارجي	السيد. محمد ياسين	محاضر
	دبــــــــــــــــوم	السيدة. نسرين محمد	مسؤولة المختبر

قسم هندسة الميكاترونكس / كلية الهندسة
مختبر المكنن الكهربائفة / المرلفة الثانية

الوصف

فعد مآبفر المكنن الكهربائفة من المآبفرات الءففةة فف قسم هندسة الميكاترونكس؁ آفء آآوفر ففه العفء من الأجهزة لفطبآ الآانب النظرف لماءة المغناطفسفة وآآوفل الطاقة للصف الأول وماءة المكنن الكهربائفة للصف الآانف مساحة المآبفر ٥٦ مآرأ مربعا وفسآوعب ١٢ طالبأ .

الأجهزة و المعداد

العدد	الأجهزة المآبفرفة و المعداد
1	Single phase transformer
1	Y/D starting switch
1	Digital power factor meter
1	3phase current limiter
1	Fuse set
1	3phase transformer
1	Dc power supply
3	Digital dca
1	Four pole switch
1	Capasitive load
1	Dc wound machine
1	3phase power supply
1	Inductive load
3	Digital dcv
1	Dc generator load resistor
1	Reactive compensator
1	3phase IM squeal cage
1	Magnetic power braking
1	System transformer
3	Digital ACA
3	Digital ACV
1	3phase synchronous machine
1	Dc compound machine

1	3phase rotor winding
1	Dc series machine
1	Dc permanent magnet machine
1	Synchronous machine excitation
1	Winding machine starter
1	Motor field regulator
1	Digital 3phase wattmeter
1	Dc generator field regulator
1	AC/DC power supply



الكادر/ميسر سالم العطار (مسؤول و مشرف)



مختبر التصميم المنطقي / قسم هندسة الميكاترونكس

يدرس للمرحلة الثانية.

الهدف من المختبر:

يهدف مختبر التصميم المنطقي الى دعم الجانب العملي للمادة النظرية لإكساب الطلبة المهارات العملية من خلال تعريفهم بأنواع الدوائر المتكاملة التي تمثل البوابات المنطقية و بقية المفردات اللازمة لتصميم الدوائر.

التجارب التي يمكن تنفيذها و لم تجرى لحد الان:

دوائر الجمع ذات السرعة العالية التدريب على لغة وصف الكيان المادي

اسماء التجارب:



- ١ . مقدمة على المنطق الرقمي.
- ٢ . مستويات المنطق والبوابات الأساسية.
- ٣ . البوابات الأساسية (٢).
- ٤ . تصميم وتنفيذ دوائر المنطق.
- ٥ . خريطة كارنوف.
- ٦ . دوائر الجمع.
- ٧ . دوائر الطرح.
- ٨ . مضاعف الأرسال و معاكسه.
- ٩ . المشفر و مفكك التشفير.
- ١٠ . التصميم باستخدام مفكك المشفر و مضاعف الأرسال.
- ١١ . دوائر المقارن.
- ١٢ . مقدمة على المرجاح
- ١٣ . مرجاح R-S
- ١٤ . مرجاح (D, T, J-K).
- ١٥ . مرجاح ذو ١٦ نبضة قدح (السيد - العبد).
- ١٦ . مسجلات الأزاحة.

١٧ . عدادات أعلى / أسفل اللاإزاحية.

١٨ . عدادات (BCD) اللاإزاحية.

١٩ . عدادات (BCD) الإزاحية.

٢٠ . عدادات أعلى / أسفل الإزاحية.

٢١ . تزامن الـ BCD

٢٢ . عدادات رنك و جونسن.

٢٣ . مولد التعاقب.

مسؤول المختبر: نور خالد محمود

مدرس المادة: م.م اوس حازم صابر

م.م كهلان حسان حامد / محاضر



مختبر المعالجات بدرجتي للمرحلة الثالثة

الهدف من المختبر:



١- تعريف الطلبة بالمعالجات الصفروية و بيئات البرمجة و لغة التجميع التي تعتبر الاساس لبرمجة معظم انواع المعالجات و المتحكمات.

٢- اعداد الطالب للتعامل مع المتحكمات الصفروية و برمجتها باستخدام لغات المستوى الواطىء و العالى.
٣- استخدام المتحكمات للتعامل مع المحيط الخارجى في التطبيقات الصناعية المختلفة.

التجارب التي يمكن تنفيذها و لم تجرى لحد الان

- ١- استخدام المحول ADC و عرض الناتج على LCD
- ٢- استخدام المحول ACD و ارسال الناتج باستخدام USART
- ٣- قياس الحرارة باستخدام ال DS1820 و عرض الناتج على LCD
- ٤- عرض الصور و الكتابة على شاشة ملونة (GLCD)
- ٥- قراءة و كتابة المعلومات من ال (MMC)
- ٦- توليد موجة جيبية
- ٧- ارسال و استقبال المعلومات بالانترنيت

اسماء التجارب:

- ١ . مقدمة على برنامج ال-DEBUG.
- ٢ . ايعازات ال-DEBUG.
- ٣ . ال-DEBUG (٢).
- ٤ . مقدمة على لوح التجارب Mts-86c.
- ٥ . لغة التجميع.
- ٦ . ايعازات الانتقال.
- ٧ . أنماط التعريف.

٨. الإيعازات الحسابية.
٩. الإيعازات الحسابية (٢).
١٠. إيعازات المنطق.
١١. إيعازات المنطق (٢).
١٢. إيعازات البرامج و الدوال الفرعية.
١٣. إيعازات الإدخال والإخراج.
١٤. المحول التناظري إلى الرقمي و المحول الرقمي إلى التناظري.
١٥. موائمة المتحسسات.
١٦. مقدمة عن المتحكم الصغروي.
١٧. بيئة برنامج MPLab و المحاكات باستخدامه.
١٨. تنفيذ تجربة الثنائي الضوئي.
١٩. مبادلة الثنائيات الضوئية (٨) مع التأخير الزمني.
٢٠. استخدام المفتاح للتحكم بمقدار الثنائيات الضوئية.
٢١. تصميم العداد السداسي عشر باستخدام العارضة العشرية.
٢٢. التأخير الزمني باستخدام المؤقت الداخلي TMR0.
٢٣. استخدام العداد الداخلي لحساب عدد النبضات.
٢٤. مقدمة على بيئة لغة MicroC باستخدام برنامج بسيط.
٢٥. السيطرة على سرعة محرك الـ DC باستخدام تقنية تضمين عرض النبضة.

مسؤول المختبر: نور خالد محمود

مدرس المادة: م.م علي عبدالجليل عبدالله

م.م اوس حازم صابر

زهراء طارق ذياب/ محاضرة



مختبر الروبوت / المرحلة الرابعة



الوصف

يعد مختبر الروبوت من المختبرات الحديثة في قسم هندسة الميكاترونكس، حيث تتوفر فيه العديد من الأجهزة ليطبق الجانب النظري لمادة الإنسان الآلي من خلال تحريك و برمجة عدد من اذرع الروبوتات الثابتة و كذلك بناء الحركة للروبوتات المتحركة. تبلغ مساحة المختبر ٥٦ مترا مربعا ويستوعب ١٨ طالبا.

الأجهزة و المعدات

العدد	الأجهزة المختبرية و المعدات
٢	ذراع روبوت Lynxmotion
٣	نكست مندستروم NXT MIDSTROM
١	معالج هاندي بورد HANDY BOARD
١	ذراع روبوت Lab Volt
١	ناقل دوار
٧	حاسبة متكاملة P4
١	روبوت متحرك سداسي الأرجل
١	روبوت متنقل على شكل فارة

الكادر / د.سعد زغلول الخياط / مدرس (مسؤول و مشرف)